

欢迎使用JAKA Zu³系列机器人

JAKA Zu3是节卡推出的采用了移动智能终端加APP的控制模式，智能轻型6自由度模块化协作机器人，有效负载3KG，属于节卡小助模块化协作机器人系列。



1. 产品清单

名称	数量
JAKA Zu3机器人本体	1
电控柜及其手柄	1
电控柜钥匙	1
电源线与连接电缆	1
平板电脑	1
网线	1
路由器	1



2. 安装工具



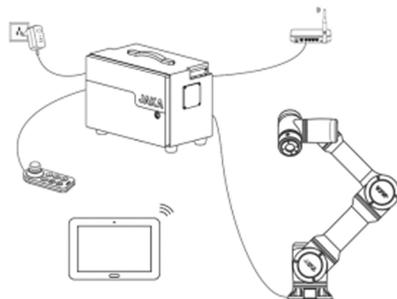
M6内六角扳手



3. 安装教程

详情请访问www.jaka.com 查看安装视频。

- ▶ 打开产品箱，取出JAKA Zu3机器人本体和电控柜。
- ▶ 将取出来的JAKA Zu3机器人安装在坚固的且具有防震功能的地方。
- ▶ 将电控柜放置于支脚上。
- ▶ 将JAKA Zu3机器人和电控柜用电缆线进行连接。
- ▶ 连接路由器的电源。
- ▶ 连接电控柜的电源插头，并使用网线将电控柜和路由器连接。



4. APP下载

本产品使用的软件为安卓系统下的自主研发 JAKA ZU APP，请访问 www.jaka.com 以获取适配您机器人型号的 APP，或扫描下方二维码下载 APP。(APP 登录初始密码：管理员：jakazuadmin 技术员：0000 操作员：0)

安装设备推荐配置表：

终端类型：平板电脑
操作系统：Android 8.0及以上
处理器：麒麟695或骁龙660以上
存储容量：32GB
系统内存：4GB
屏幕尺寸：8.0寸及以上
网络通讯：WIFI



扫码下载APP

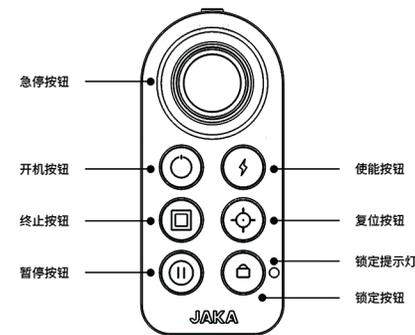


5. 配置与启动

- ▶ 取出电控柜手柄，旋出急停按钮，按下开机按钮。
- ▶ 将已安装 APP 的设备连入与电控柜连接的路由器局域网中。
- ▶ 打开 APP，点击右上角的连接图标，弹出连接界面，点击所需连接机器人的 IP 地址，选择登陆用户，输入密码与 JAKA Zu3 机器人进行连接。
- ▶ 点击 APP 右上角设置，分别对系统设置，通用设置，安全设置和安装设置根据实际环境进行参数修改，并根

据需要设置碰撞检测灵敏度。(警告：必须按照实际安装情况，进行正确的负载与安装姿态设置，否则有可能导致机器人无法正常工作)

- ▶ 点击 APP 主页“启动电源”按钮，机器人末端指示灯变为蓝色。
- ▶ 点击 APP 主页“启动机器人”按钮，机器人发生稍许晃动，机器人末端指示灯变为绿色。



APP

6. 手动操作

- ▶ 点击手动操作菜单打开手动操作界面。
- ▶ 将移动速度调至低档位。
- ▶ 分别移动关节一到关节六，进行测试。
- ▶ 分别移动X、Y、Z、RX、RY、RZ轴进行测试。
- ▶ 注：若出现问题，请及时与相关服务人员进行联系。

